

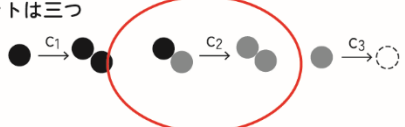
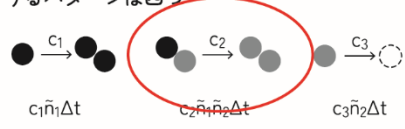
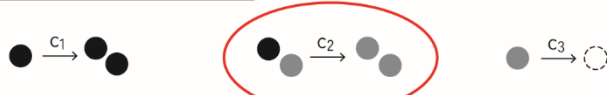
# 確率的シミュレーション 正誤表

本書の内容に以下の誤りがございました。お詫びして訂正いたします。

お手持ちの本の「刷数」とこの表の「該当刷数」が一致する箇所をご参照ください。お手持ちの本の「刷数」の調べ方は[こちら](#)

(2024年1月18日更新)

該当刷数	頁	行数など	誤	正
1	42	図 2.8	右のように修正	<p>● 種類1 ● 種類2</p> <p><math>n = \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \end{bmatrix}</math></p> <p>イベントが三つ</p> <p><math>v_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}</math>   <math>v_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}</math>   <math>v_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix}</math></p> <p>ここに影響   <math>Y_1 \left( \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \end{bmatrix} \right) = c_1 \times 2</math>   <math>Y_2 \left( \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \end{bmatrix} \right) = c_1 \times 2 \times 5</math>   <math>Y_3 \left( \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \end{bmatrix} \right) = c_1 \times 5</math></p>
1	50	式 (2.52)	$\frac{d}{dt} P(\mathbf{n}_j, \tau   \mathbf{n}_i, 0) = \sum_k q_{kj} P(\mathbf{n}_k, t   \mathbf{n}_i, 0)$	$\frac{d}{d\tau} P(\mathbf{n}_j, \tau   \mathbf{n}_i, 0) = \sum_k q_{kj} P(\mathbf{n}_k, \tau   \mathbf{n}_i, 0)$
1	50	式 (2.53)	$\frac{d}{dt} p_{ij}(0, \tau) = \frac{d}{dt} P(\mathbf{n}_k, \tau   \mathbf{n}_i, 0)$	$\frac{d}{d\tau} p_{ij}(0, \tau) = \frac{d}{d\tau} P(\mathbf{n}_k, \tau   \mathbf{n}_i, 0)$
1	50	式 (2.54)	$\frac{d}{dt} P(\mathbf{n}_j, \tau   \mathbf{n}_i, 0) = \sum_{k \neq j} q_{kj} P(\mathbf{n}_k, t   \mathbf{n}_i, 0) + q_{jj} P(\mathbf{n}_j, t   \mathbf{n}_i, 0)$ $= \sum_{r=1}^R q_r (\mathbf{n}_j - \mathbf{v}_r) P(\mathbf{n}_j - \mathbf{v}_r, t   \mathbf{n}_i, 0) + q_{jj} P(\mathbf{n}_j, t   \mathbf{n}_i, 0)$	$\frac{d}{d\tau} P(\mathbf{n}_j, \tau   \mathbf{n}_i, 0) = \sum_{k \neq j} q_{kj} P(\mathbf{n}_k, \tau   \mathbf{n}_i, 0) + q_{jj} P(\mathbf{n}_j, \tau   \mathbf{n}_i, 0)$ $= \sum_{r=1}^R q_r (\mathbf{n}_j - \mathbf{v}_r) P(\mathbf{n}_j - \mathbf{v}_r, \tau   \mathbf{n}_i, 0) + q_{jj} P(\mathbf{n}_j, \tau   \mathbf{n}_i, 0)$
1	51	式 (2.56)	$\frac{d}{dt} P(\mathbf{n}_j, \tau   \mathbf{n}_i, 0) = \sum_{r=1}^R (q_r (\mathbf{n}_j - \mathbf{v}_r) P(\mathbf{n}_j - \mathbf{v}_r, t   \mathbf{n}_i, 0) - q_r (\mathbf{n}_j) P(\mathbf{n}_j, t   \mathbf{n}_i, 0))$	$\frac{d}{d\tau} P(\mathbf{n}_j, \tau   \mathbf{n}_i, 0) = \sum_{r=1}^R (q_r (\mathbf{n}_j - \mathbf{v}_r) P(\mathbf{n}_j - \mathbf{v}_r, \tau   \mathbf{n}_i, 0) - q_r (\mathbf{n}_j) P(\mathbf{n}_j, \tau   \mathbf{n}_i, 0))$

該当刷数	頁	行数など	誤	正
1	54	式 (2.67)	$\mathbf{p}(t) = \begin{bmatrix} P(n_1, t) = 0 \\ \vdots \\ P(n_1, t) = N \end{bmatrix}$	$\mathbf{p}(t) = \begin{bmatrix} P(n_1 = 0, t) \\ \vdots \\ P(n_1 = N, t) \end{bmatrix}$
1	64	図 3.3	右のように修正	<p>イベントは三つ</p>  <p>起こりうるパターンは四つ</p>  <p>確率 <math>c_1 \bar{n}_1 \Delta t</math>   <math>c_2 \bar{n}_1 \bar{n}_2 \Delta t</math>   <math>c_3 \bar{n}_2 \Delta t</math>   <math>1 - (c_1 \bar{n}_1 \Delta t + c_2 \bar{n}_1 \bar{n}_2 \Delta t + c_3 \bar{n}_2 \Delta t)</math></p> <p>すべて足すと1</p> <p>(何も変化しない)</p>
1	73	アルゴリズム 2	7 : <code>break</code>	7 : <code>continue</code>
1	174	図 7.1	右のように修正	<p>事前知識：生じるイベント</p>  <p><math>c_1 \cdot c_2 \cdot c_3</math> といった速度定数がわからない</p> <p>推定</p> <p>手に入るもの：時系列データ</p> 