

技術者のためのパワーエレクトロニクス回路工学 正誤表

本書の内容に以下の誤りがございました。お詫びして訂正いたします。

お手持ちの本の「刷数」とこの表の「該当刷数」が一致する箇所をご参照ください。お手持ちの本の「刷数」の調べ方は[こちら](#)

(2023年8月23日更新)

該当刷数	頁	行数など	誤	正
1,2	137	式 (5.2)	$\begin{cases} L_u = L_0 + L_1 \cos 2\theta \\ L_v = L_0 + L_1 \cos\left(2\theta - \frac{2}{3}\pi\right) \\ L_w = L_0 + L_1 \cos\left(2\theta + \frac{2}{3}\pi\right) \end{cases}$	$\begin{cases} L_u = L_0 + L_1 \cos 2\theta \\ L_v = L_0 + L_1 \cos\left(2\theta + \frac{2}{3}\pi\right) \\ L_w = L_0 + L_1 \cos\left(2\theta - \frac{2}{3}\pi\right) \end{cases}$
1,2	137	式 (5.3)	$\begin{cases} M_{uw} = -\frac{1}{2}L_0 + L_1 \cos 2\theta \\ M_{vw} = -\frac{1}{2}L_0 + L_1 \cos\left(2\theta - \frac{2}{3}\pi\right) \\ M_{wu} = -\frac{1}{2}L_0 + L_1 \cos\left(2\theta + \frac{2}{3}\pi\right) \end{cases}$	$\begin{cases} M_{uw} = -\frac{1}{2}L_0 + L_1 \cos\left(2\theta - \frac{2}{3}\pi\right) \\ M_{vw} = -\frac{1}{2}L_0 + L_1 \cos 2\theta \\ M_{wu} = -\frac{1}{2}L_0 + L_1 \cos\left(2\theta + \frac{2}{3}\pi\right) \end{cases}$
1,2	140	式 (5.12)	$\cdots + \frac{2}{3}L_1 \begin{bmatrix} \cos 2\theta & \sin 2\theta \\ \sin 2\theta & -\cos 2\theta \end{bmatrix}$	$\cdots + \frac{3}{2}L_1 \begin{bmatrix} \cos 2\theta & \sin 2\theta \\ \sin 2\theta & -\cos 2\theta \end{bmatrix}$
1,2	222	図 7.13		<p>誤：ϵ_{xx}</p> <p>正：ϵ_{yz}</p>